雄安新区马蹄湾村航空高光谱遥感影像分类数据集

岑奕',张立福',张霞',王跃明2,戚文超',汤森林',张鹏'

1. 中国科学院空天信息创新研究院 遥感科学国家重点实验室,北京 100101;
 2. 中国科学院上海技术物理研究所 中国科学院空间主动光电技术重点实验室,上海 200083

摘要: 高光谱遥感影像分类数据集主要用于辅助高光谱遥感分类算法的精度验证、效率评价及性能评估,一般包括高光谱遥感影像、影像对应地物类别标注以及相关信息文档等内容。常用的高光谱遥感影像分类数据集以欧美为主,如India Pines、Salinas、KSC等。随着中国高光谱遥感传感器技术发展和学术交流机制的日臻完善,国内也发布了高光谱遥感分类数据集,如江苏省常州的茶树数据集。较于欧美高光谱遥感分类数据集的广泛应用,中国高光谱遥感分类数据集的发布与应用仍偏少。近年来,中国高质量高光谱遥感数据获取能力大幅增强,提升了中国高光谱遥感共享数据源的数量及质量,为促进中国高光谱遥感应用研究及业务化能力提供了支撑。本分类数据集包括雄安新区马蹄湾村高光谱影像数据,由中国科学院上海技术物理研究所研制高分专项航空系统全谱段多模态成像光谱仪采集,光谱范围为400—1000 nm,波段250个,影像大小为3750×1580像元,空间分辨率0.5 m;同步实地调研地类分布19种,包括水稻茬、草地、榆树、白蜡、国槐、菜地、杨树、大豆、刺槐、水稻、水体、柳树、复叶槭、栾树、桃树、玉米、梨树、荷叶、建筑。利用随机森林分类方法对该数据进行了分类验证,分类精度可达97%。该数据集(下载方式:http://www.hrs-cas.com/a/share/shujuchanpin/2019/0501/1049.html)可为中国经济作物高光谱精细分类研究提供良好的数据支持,更可为中国高光谱遥感载荷业务化应用发展提供有力促进。 关键词:高光谱遥感,雄安新区,航空影像,影像分类,数据集

引用格式: 岑奕,张立福,张霞,王跃明,戚文超,汤森林,张鹏.2020.雄安新区马蹄湾村航空高光谱遥感影像分类数据集.遥感学 报,24(11):1299-1306 Cen Y, Zhang L F, Zhang X, Wang Y M, Qi W C, Tang S L and Zhang P. 2020. Aerial hyperspectral remote sensing

classification dataset of Xiongan New Area (Matiwan Village). Journal of Remote Sensing (Chinese), 24(11):1299–1306 [DOI:10.11834/jrs.20209065]

1 引 言

高光谱遥感影像分类数据集主要用于辅助高 光谱遥感分类算法的精度验证、效率评价及性能 评估,一般包括高光谱遥感影像、影像对应地物 类别标注、以及相关信息文档等内容(Zhang等, 2016; Zhong等, 2015; 杜培军等, 2016)。研究 人员可通过对数据集给定地物样本的空间信息和 光谱信息进行分析,选取可分性大的特征,利用 分类算法对不同地物进行类别的划分和属性的判 定,通过和数据集中地物类别标注结果对比验证, 从而验证及评估分类算法精度。

常用的高光谱遥感影像分类数据集以欧美为 主。India Pines 是最早用于高光谱图像分类的测试 数据,由AVIRIS (Airborne Visible Infrared Imaging Spectrometer)于1992年对美国印第安纳州西北部 一片印第安松树试验区成像; Salinas数据集,由 AVIRIS 对美国加利福尼亚州的Salinas山谷成像; Kennedy Space Center (KSC)数据集,由AVIRIS 于1996年对美国弗罗里达州肯尼迪航天中心成像; Cuprite数据集,由AVIRIS于1997年对美国内华达 州矿区成像; Pavia University数据集,由德国 ROSIS (Reflective Optics Spectrographic Imaging System)在2003年对意大利的帕维亚城成像; Botswana数据集,由Hyperion在2001年—2004年 对非洲奥卡万戈三角洲成像(Huang等,2017; Zhang等,2012; Li等,2016)。随着中国高光谱 遥感传感器技术发展和学术交流机制的日臻完善,

收稿日期: 2019-03-05; 预印本: 2019-05-01

基金项目:国家重点研发计划(编号:2017YFC1500900);国家自然科学基金(编号:41830108)

第一作者简介: 岑奕,1979年生,女,副研究员,研究方向为高光谱遥感应用。E-mail:cenyi@radi.ac.cn 通信作者简介: 张立福,1967年生,男,研究员,研究方向为高光谱遥感应用技术。E-mail:zhanglf@radi.ac.cn 国内也发布了高光谱遥感分类数据集,如茶树等 10种地类高光谱遥感数据集,由PHI (Pushbroom Hyperspectral Imagery)于1999年对江苏省常州方 麓村茶树种植基地成像(参数详见表1)(Zhang 等,2017)。相较于欧美高光谱遥感分类数据集的 广泛应用,中国高光谱遥感分类数据集的发布与 应用仍偏少。近年来,中国高质量高光谱遥感数 据获取能力大幅增强,提升了中国高光谱遥感共 享数据源的数量及质量,为促进中国高光谱遥感 应用研究及业务化能力提供了支撑 (Tong 等, 2014; 童庆禧 等,2016; 王跃明 等,2016; 张霞 等, 2017; Zhao等, 2016)。

本文拟以经济作物类型丰富的雄安新区马蹄 湾村作为分类样区,基于机载高光谱成像仪获取 的影像数据,利用辐射校正、几何校正、影像镶 嵌、裁剪等数据预处理技术,结合同步开展地面 实地调研调查,构建了雄安新区马蹄湾村航空高 光谱遥感影像分类标准数据集。相较于已有分类 标准数据集,该数据集具有光谱分辨率高、空间 分辨率高、地物类别多等特点,可为高光谱精细 分类研究提供良好的数据支持,更可服务于中国 高光谱遥感应用载荷设计与论证。

	表1	目前公开发布的代表性高光谱遥感影像分类标准数据集
Table 1	Public relea	sed standard dataset for hyperspectral remote sensing image classification

数据集	空间分辨率/ m	谱段范围/ μm	波段数	地类/ 种	影像大小/ pixel	地物类别
India Pines	20	0.4—2.5	220	16	145×145	玉米等农作物
Salinas	3.7	0.4—2.5	224	16	512×217	休耕地、芹菜等农作物
Pavia University	1.3	0.43—0.86	115	9	610×340	树木、沥青道路、砖块、牧场等
Cuprite	20	0.4—2.5	224	30(金庆花 等,2009)	250×191	蒙脱石等矿物
KSC	18	0.4—2.5	224	13	512×614	松树、阔叶树等植被
Botswana	30	0.4—2.5	242	14	610×340	混合豆木、刺槐、芦苇、泛滥平原草地等植被
茶树	2.25	0.42-0.85	80	10	348×512	马尾松、竹林、茶树等

2 数据研发方法

2.1 雄安新区航空高光谱遥感数据获取

2017-10,中国科学院遥感与数字地球研究所 联合中国科学院上海技术物理研究所在河北省雄 安新区开展了航空高光谱遥感数据获取试验。雄 安新区位于中国河北省保定市境内,地处北京、 天津、保定腹地,规划范围涵盖河北省雄县、容 城、安新及周边部分区域,是继深圳经济特区和 上海浦东新区之后又一具有划时代意义的新区。 雄安新区地处冀中腹地,北距北京108 km,东距 天津100 km,西距保定70 km,东西长26 km,南 北阔25.5 km (图1)。全境西北地势较高,东南略 低,海拔标高7-19 m,为缓倾平原,土层深厚, 地形开阔,植被覆盖率很低。该区地处中纬度地

中国科学院上海技术物理研究所研制高分专 项航空系统全谱段多模态成像光谱仪,本次飞行 仅使用可见光、近红外谱段光谱仪进行数据采集, 该载荷总视场角40.6°,瞬时视场0.25 mrad,有效 推扫像元数2834,可适应最大速高比为0.04,具 有较高的作业效率(Jia等,2018)。本次航飞航高 2000 m,测区东西长约48 km,南北宽约27.5 km, 总面积约1320 km²,测区覆盖了雄县、安县、容县 和白洋淀主要水域。飞行共规划航线21条,航向 为东西方向,马蹄湾村地区位于第10、11条带 (图2)。航飞天气晴朗无云,通视条件较好。



图 1 雄安新区 Google Earth 影像图 Fig.1 Google Earth map of Xiongan New Area

2.2 雄安新区航空高光谱遥感数据预处理

(1) 辐射校正。影像辐射校正是通过遥感图 像处理平台 ENVI完成的,具体步骤如下:



图 2 雄安新区航带规划(黄色框为数据集位置) Fig.2 Airline planning of Xiongan New Area (the yellow square shows the classification dataset location)

1)导入数据,利用载荷实验室定标参数,将 高光谱遥感影像DN值转换为辐亮度值;

2)利用FLASSH快速大气校正软件,进行大 气校正,得到影像反射率数据,并乘以1000保存。

(2)几何校正。根据影像数据获取时,利用 GPS/INS模块获取的定位定向数据,利用共线方 程,解算出每个像元对应的地面点的地理编码。

1)定位定向数据匹配。影像数据获取速度为 30 HZ,而定位定向数据可达50 HZ,二者之间没 有硬件上的同步装置,只能根据时间进行匹配。

将图像采集时间从影像中提取出来;根据图 像采集时间和定位定向数据中的最接近该时间的 两个定位姿态数据的时间进行计算,得到一个线 性加权系统

$$a = \frac{t_2 - t}{t_2 - t_1}, b = \frac{t - t_1}{t_2 - t_1}$$
(1)

式中, *t* 为图像采集时间, *t*₁, *t*₂为最接近图像采集时间的两个定位姿态数据的时间。

根据加权系数,计算每个扫描行的定位定向 数据。

2) 求取角元素与线元素。根据内方位元素与 定位定向数据,分别计算出角元素与线元素。

3) 根据共线方程求取像元对应地面点坐标。

4)重采样。采用距离的加权分配,根据原始 影像4个角点校正后的坐标与地面分辨率建立栅格,每个栅格的数据的灰度值由离其最近的4个像 元按距离加权求得。

(3)影像配准。根据提供的高分辨率的航空 正射影像,将经过粗校正的单条带影像与其进行 配准,以提高几何精度为后期影像镶嵌做准备, 配准误差控制在2个像元以内。 影像配准采用的是遥感图像处理平台 ENVI, registration-Image Registration Workflow 功能,具体步骤如下:

1)导入数据,以高分辨率航空正射影像作为 Base Image,单条带高光谱影像作为Warp Image;

 2)通过与软件交互,选择两个影像的连接 点,研究共选择54个地面控制点,均匀分布于整 个区域;

3)利用一阶多项式进行转换,并进行保存。

(4)影像拼接裁剪。使用经过配准后的高光 谱数据,将单条带数据进行镶嵌成图。

 使用 ENVI 中, Mosaicking-Seamless Mosaic 功能对高光谱进行拼接处理;

2)使用ENVI中,利用另存为功能选取目标 区进行裁剪保存。

2.3 地物类别实地调查

为更准确的获取影像区域的地物类别,和航空飞行同步开展实地地物类别调研,利用GPS对不同地物类别区块进行定位,并对周边位置信息加以描述记录。野外共调查样地57块,拍摄实地照片39张,样地在Google Earth上的展点如图3所示。调查地物类别共计19类,包括经济作物如国槐、栾树、杨树、柳树、白蜡、以及大豆、玉米和水稻等。借助GPS匹配,通过人工勾绘,得到马蹄湾村地物类别标注图。



图 3 地物类别实地调研样点分布 Fig.3 Sample point distribution of field investigation

3 标准数据集描述

雄安新区马蹄湾村航空高光谱遥感影像如图4 所示,其光谱范围为400—1000 nm,波段250个, 影像大小为3750×1580像元,空间分辨率0.5 m。 通过地物类别实地调研,该影像共勾绘标注地物

ī

类别19类(图5),主要以经济作物为主,各地类 所占像元数如表2所示。



■ Red: 659.912 nm ■ Green: 561.580 nm ■ Blue: 458.452 nm 图4 马蹄湾村航空高光谱遥感影像

Fig.4 Aerial hyperspectral remote sensing image of Matiwan Village



表 2 马蹄湾村各地类样本数 Table 2 Sample number of different land cover in Matiwan Village

类别	样本数	类别	样本数										
水稻	26138	桃树	67210										
水稻茬	187425	菜地	29763										
水体	124862	玉米	85547										
草地	91518	杨树	68885										
柳树	197218	梨树	986139										
榆树	19663	大豆	7456										
复叶槭	296538	荷叶	27178										
白蜡	276755	刺槐	6506										
栾树	44232	建筑	26140										
国槐	372708												

数据集包括:(1)马蹄湾村航空高光谱反射 率图像及示意图;(2)水稻茬、草地、榆树、白 蜡、国槐、菜地、杨树、大豆、刺槐、水稻、水 体、柳树、复叶槭、栾树、桃树、玉米、梨树、 荷叶、建筑等19种典型地类的ROI及示意图。数据 集存储为.img和.tif格式,压缩后数据量为2.4 GB。 该数据适于遥感地物的识别和高光谱遥感分类算 法的研究和验证等。

Table 3	Aerial hyperspectral remote sensing classifica-
T-LL 1	A
表3	雄安新区马蹄湾村航空高光谱遥感分类数据集

		8
文件名称	类型	备注
farm	hdr	马蹄湾村航空高光谱遥感 数据 envi标准格式头文件
farm	img	马蹄湾村航空高光谱 env 标准格式遥感图像
farm_roi	hdr	马蹄湾村地物类别样本 envi标准格式头文件
farm_roi	img	马蹄湾村地物类别样本 envi标准格式遥感图像
马蹄湾村航空高光谱遥感影像图	png	
马蹄湾村地物类别标注图	png	

4 数据分类结果

基于雄安新区马蹄湾村航空高光谱遥感影像, 分别提取影像的前3个主成分以及每个主成分对应 的8种空间纹理特征(均值、二阶矩、异质性等), 以及对植被和水体敏感的植被指数NDWI和NDVI。 利用集成学习方法中的随机森林分类算法对研究 区遥感影像进行分类研究。

纹理特征主要通过灰度共生矩阵方法,灰度 共生矩阵是图像灰度级间联合概率密度函数的矩 阵形式,常用 $P(i,j,d,\theta)$ 表示。均值(Mean)、方 差(Variance)、均质性(Homogeneity)、对比度 (Contrast)、异质性(Dissimilarity)、熵(Entropy)、 二阶矩(Second Moment)和相关性(Correlation) 等7种纹理特征。

均值主要反映图像局部平均灰度值的变化, 计算公式为

$$f_{\text{mean}} = \frac{1}{L^2} \sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} P(ij,d,\theta)$$
(2)

方差反映像素值和均值偏差的度量,计算公 式为

$$f_{\text{variance}} = \sqrt{\frac{1}{m \times n} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{n} \left(F(ij) - \overline{F} \right)^2} \qquad (3)$$

式中, $m \pi n \beta$ 别表示融合图像的行列数, \overline{F} 表示 融合图像所有像元值的均值, F(i,j)表示融合图像 (i,j)位置的像元值。

均质性反映图像局部的均匀程度,图像越均 匀,均质性数值越大,计算公式为

$$f_{\text{domo}} = \sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} \frac{1}{1 + (i-j)^2} P(i,j,d,\theta)$$
(4)

对比度反映了图像清晰度和纹理沟纹的深浅 程度。图像的纹理沟纹越深,说明其对比度数值 越大,其视觉效果也越清晰。对比度的计算公 式为

$$f_{\text{cont}} = \sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} (i-j)^2 P(i,j,d,\theta)$$
(5)

异质性反映了图像局部像元灰度的差异,图 像上地物灰度差异越大,异质性数值越大。计算 公式为

$$f_{\rm diss} = \sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} |i-j| P(i,j,d,\theta)$$
(6)

熵是对图像局部信息量的一种有效度量,主 要是度量图像局部灰度级分布的随机性,反映图 像局部纹理的复杂程度。图像局部的纹理越复杂, 熵值越大。熵的计算公式为

$$f_{\text{entr}} = -\sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} P(ij,d,\theta) \log P(ij,d,\theta)$$
(7)

二阶矩也称为能量矩,反映图像局部灰度级 分布的均匀程度和纹理的粗细,纹理越粗,二阶 矩的数值越大。具体计算公式为

$$f_{\rm Sm} = \sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} P(ij,d,\theta)^2$$
(8)

相关性主要度量灰度共生矩阵中各元素在行 或列方向上的相似度。图像局部元素值越接近, 相关性值越大。相关性的计算公式为

$$f_{\rm corr} = \sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} \frac{ijP(i,j,d,\theta) - u_1 u_2}{\sigma_1^2 \sigma_2^2}$$
(9)

式中,
$$u_1 = \sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} i P(i,j,d,\theta)$$

 $u_2 = \sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} j P(i,j,d,\theta)$
 $\sigma_1 = \sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} (i - u_1)^2 P(i,j,d,\theta)$
 $\sigma_2 = \sum_{i=0}^{L-1} \sum_{j=0}^{L-1} (j - u_1)^2 P(i,j,d,\theta)$

式中,*i*与*j*分别为起点与终点灰度值,*d*和θ分别 为给定的空间距离和方向。

NDVI计算公式: $(\rho_{800} - \rho_{670})/(\rho_{800} + \rho_{670})$ (10)

NDWI计算公式: (ρ₅₆₀ - ρ₈₆₀)/(ρ₅₆₀ + ρ₈₆₀) (11) 随机森林的构建是一个重复构建决策树的过 程。假设训练样本的总数为N,每个样本具有M个 属性,构建决策树的总数为T,则将随机森林应用 于图像分类的基本思想如下:

(1) 从原始训练样本中随机有放回的抽取 N

个训练样本,形成样本集来训练一个决策树,并 将训练样本集作为根节点处的样本;

(2)在决策树的每一节点分裂时,都随机地从M个特征中选取m个特征(m < M),利用分割函数从m个属性中选取最佳的分裂特征;

(3) 重复步骤(2), 直到决策树中的任意叶 子节点不可再分为止,即构建了一棵决策树,在 整个决策树生成过程中没有进行剪枝;

(4) 重复以上3个步骤*T*次,即构建了*T*棵独 立的决策树,形成了森林。

在生成随机森林的过程中,对每一棵决策树 不进行剪枝,让其最大限度的增长,最终将所有 的决策树组合成随机森林。完成随机森林的构建 后,将样本输入分类器中,对于每个样本每棵决 策树都输出对应的预测值对其类别进行投票,最 终投票数最多的一类为该样本最终确定的类别。

本研究分类训练样本选择采用分层抽样方式, 训练样本与验证样本比例约为2:1。分类结果如 图6所示。各类别的分类精度以及相应的混淆矩阵 分别如表4和表5所示。



图 6 马蹄湾村航空高光谱遥感影像分类图 Fig.6 Land cover classification map of Matiwan Village using aerial hyperspectral remote sensing data

表4 基于随机森林分类算法各类别精度统计

 Table 4
 Accuracy statistics of different land cover using random forest classification algorithms

		-	
类别	精度/%	类别	精度/%
水稻	99	桃树	94
水稻茬	99	菜地	92
水体	99	玉米	92
草地	96	杨树	95
柳树	98	梨树	99
榆树	93	大豆	93
复叶槭	98	荷叶	96
白蜡	96	刺槐	84
栾树	96	建筑	99
国槐	96	Kappa	0.9764

实际 /预测	水稻	水稻茬	水体	草地	柳树	榆树	复叶槭	白蜡	栾树	国槐	桃树	菜地	玉米	杨树	梨树	大豆	荷叶	刺槐	建筑
水稻	21223	0	0	2	1	0	1	0	0	1	1	3	0	0	3	0	0	0	0
水稻茬	0	9326	0	2	0	1	0	1	0	0	2	0	0	0	2	0	0	0	0
水体	0	0	6237	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0
草地	0	0	0	4390	2	0	0	4	0	2	0	0	2	1	10	0	0	0	0
柳树	4	6	0	26	9658	29	48	14	0	50	0	12	24	11	31	0	9	1	0
榆树	0	0	0	0	2	918	1	0	0	2	0	0	0	0	0	0	0	0	0
复叶槭	34	24	0	11	47	14	14549	66	2	55	4	2	58	2	98	1	22	1	0
白蜡	1	2	0	14	4	0	61	13327	46	97	6	0	23	2	53	5	3	0	0
栾树	0	0	0	0	1	0	0	2	2125	5	1	0	0	0	2	0	0	0	0
国槐	5	2	0	9	19	6	10	26	0	17945	6	9	29	12	68	1	7	1	0
桃树	0	0	0	0	0	0	0	1	0	1	3159	0	0	0	2	1	0	0	0
菜地	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	1366	0	0	2	1	0	0	0
玉米	0	1	1	3	1	0	0	0	0	2	0	0	3938	4	5	0	0	0	0
杨树	0	0	1	1	0	0	14	1	0	5	1	0	6	3301	14	0	0	0	0
梨树	39	10	1	116	124	15	142	394	39	467	181	96	197	110	49014	14	5	48	6
大豆	0	0	0	0	0	0	1	1	0	0	0	0	0	0	0	350	0	0	0
荷叶	0	0	3	1	2	0	0	1	0	3	0	0	0	0	1	0	1312	0	0
刺槐	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	274	0
建筑	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	2	0	0	0	13011

表 5 基于随机森林分类结果对应的混淆矩阵 Table 5 Confusion matrix of different land cover using random forest classification algorithms

由表4可知,随机森林分类算法得到分类图 的总体分类精度可达97%,kappa系数为0.98。在 19类地物中,刺槐的分类精度偏低。由混淆矩阵 (表5)可知,刺槐、梨树以及复叶槭混分较为严 重。3种植被的反射率光谱如图7所示。





由图7可知,3种混分植被的光谱曲线基本重合,光谱相似度较高,从而导致错分现象严重。

5 结 论

雄安新区马蹄湾村航空高光谱遥感影像分类 标准数据集以经济作物类型丰富的雄安新区马蹄 湾村作为分类样区,基于机载高光谱成像仪航飞 获取的影像数据,利用辐射校正、几何校正、影 像镶嵌、裁剪等数据预处理技术,结合同步开展 地面实地调研地类分布构建。该数据集高光谱影 像光谱范围为400-1000 nm, 波段250个, 影像大 小为3750×1580像元,空间分辨率为0.5m,勾绘 标注有经济作物等地物类别19类,具有光谱分辨 率高、空间分辨率高、地物类别多等特点。基于 影像前3个主成分及其对应8种空间纹理和植被指 数,利用随机森林分类方法对该数据进行了分类 验证,分类精度可达97%。本分类标准数据集为 国内外同行提供了目前国内外空间分辨率、光谱 分辨率最高的航空高光谱共享数据,不仅可为高 光谱分类技术的研究提供良好的数据支持,更可 服务于中国高光谱遥感应用载荷设计与论证。

参考文献(References)

- Du P J, Xia J S, Xue Z H, Tan K, Su H J and Bao R. 2016. Review of hyperspectral remote sensing image classification. Journal of Remote Sensing, 20(2): 236-256 (杜培军,夏俊士,薛朝辉,谭琨,苏 红军,鲍蕊. 2016. 高光谱遥感影像分类研究进展. 遥感学报, 20 (2): 236-256) [DOI: 10.11834/jrs.20165022]
- Huang S G, Zhang H Y and Pižurica A. 2017. A robust sparse representation model for hyperspectral image classification. Sensors, 17 (9): 2087 [DOI: 10.3390/s17092087]
- Jia J X, Wang Y M, Cheng X Y, Yuan L Y, Zhao D, Ye Q, Zhuang X Q, Shu R and Wang J Y. 2018. Destriping algorithms based on statistics and spatial filtering for visible-to-thermal infrared pushbroom hyperspectral imagery. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 57(6): 4077-4091 [DOI: 10.1109/TGRS. 2018. 2889731]
- Jin Q H, Zhu L L, Zhang L X and Jiang Y H. 2009. Examples of using hyperspectral remote sensing technology for mineral resource evaluation and mining environment monitoring. Geological Bulletin of China, 28(2): 278-284 (金庆花, 朱丽丽, 张立新, 江永宏. 2009. 矿产资源评价与矿山环境监测中高光谱遥感技术方法应 用的实例. 地质通报, 28(2): 278-284) [DOI: 10.3969/j.issn.1671-2552.2009.02.021]
- Li X K, Wu T X, Liu K, Li Y and Zhang L F. 2016. Evaluation of the chinese fine spatial resolution hyperspectral satellite TianGong-1 in urban land-cover classification. Remote Sensing, 8(5): 438 [DOI: 10.3390/rs8050438]
- Tong Q X, Xue Y Q and Zhang L F. 2014. Progress in hyperspectral remote sensing science and technology in china over the past three decades. IEEE Journal of Selected Topics in Applied Earth Observations and Remote Sensing, 7(1): 70-91 [DOI: 10.1109/JSTARS. 2013.2267204]

Tong Q X, Zhang B and Zhang L F. 2016. Current progress of hyper-

spectral remote sensing in China. Journal of Remote Sensing, 20 (5): 689-707 (童庆禧, 张兵, 张立福. 2016. 中国高光谱遥感的前 沿进展. 遥感学报, 20(5): 689-707) [DOI: 10.11834/jrs.20166264]

- Wang Y M, Jia J X, He Z P and Wang J Y. 2016. Key technologies of advanced hyperspectral imaging system. Journal of Remote Sensing, 20(5): 850-857 (王跃明, 贾建鑫, 何志平, 王建宇. 2016. 若 干高光谱成像新技术及其应用研究. 遥感学报, 20(5): 850-857) [DOI: 10.11834/jrs.20166206]
- Zhang L F, Jiao W Z, Zhang H M, Huang C P and Tong Q X. 2017. Studying drought phenomena in the Continental United States in 2011 and 2012 using various drought indices. Remote Sensing of Environment, 190: 96-106 [DOI: 10.1016/j.rse.2016.12.010]
- Zhang L F, Zhang L P, Tao D C and Huang X. 2012. On combining multiple features for hyperspectral remote sensing image classification. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 50 (3): 879-893 [DOI: 10.1109/TGRS.2011.2162339]
- Zhang X, Sun Y L, Shang K, Zhang L F and Wang S D. 2016. Crop classification based on feature band set construction and objectoriented approach using hyperspectral images. IEEE Journal of Selected Topics in Applied Earth Observations and Remote Sensing, 9(9): 4117-4128 [DOI: 10.1109/JSTARS.2016.2577339]
- Zhang X, Zhang B, Zhang L F and Sun Y L. 2017. Hyperspectral remote sensing dataset for tea farm. Global Change Research Data Publishing and Repository (张霞,张兵,张立福,孙艳丽. 2017. 茶树等十种地类高光谱遥感数据集. 全球变化科学研究数据出 版系统) [DOI: 10.3974/geodb.2017.03.04.V1]
- Zhao B, Zhong Y F and Zhang L P. 2016. A spectral structural bagof-features scene classifier for very high spatial resolution remote sensing imagery. ISPRS Journal of Photogrammetry and Remote Sensing, 116: 73-85 [DOI: 10.1016/j.isprsjprs.2016.03.004]
- Zhong Y F, Wu Y Y, Xu X and Zhang L P. 2015. An adaptive subpixel mapping method based on MAP model and class determination strategy for hyperspectral remote sensing imagery. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 53(3): 1411-1426 [DOI: 10.1109/TGRS.2014.2340734]

Aerial hyperspectral remote sensing classification dataset of Xiongan New Area (Matiwan Village)

CEN Yi¹, ZHANG Lifu¹, ZHANG Xia¹, WANG Yueming², QI Wenchao¹, TANG Senlin¹, ZHANG Peng¹

1. State Key Laboratory of Remote Sensing Science, Institute of Remote Sensing and Digital Earth, Chinese Academy of Sciences, Beijing 100101, China;

2. Key Laboratory of Space Active Opto-Electronics Technology, Shanghai Institute of Technical Physics, Chinese Academy of Sciences, Shanghai 200083, China

Abstract: An aerial hyperspectral remote sensing dataset plays an important role on the research of hyperspectral images, including classification. However, few studies have been conducted on the establishment of a standard hyperspectral dataset. This study introduced a

standard hyperspectral dataset that includes a hyperspectral remote sensing image, a land cover map, and sensor parameters. This dataset was acquired by using a newly designed airborne hyperspectral sensor accompanied with synchronous ground survey experiments.

An aerial hyperspectral remote sensing image of Xiongan New Area was acquired using the visible and near-infrared imaging spectrometer designed by Shanghai Institute of Technical Physics, Chinese Academy of Sciences on October 2017. The total field of view angle of the spectrometer is 40.6°, the instantaneous field of view is 0.25 mrad, the effective push-scan pixel is 2834, and the maximum speed-to-height ratio is 0.04. The flight height is 2000 m, and the flight areas cover the Xiong County, An County, Rong County, and Baiyangdian Lake. The east-west length is 48 km, the north-south width is 27.5 km, and the total area is 1320 km². Twenty-one flight lines are found on the east-west direction, and Matiwan Village is located in the 10th and 11th flight lines. The flying weather is clear and cloudless, and the visibility condition is good. Radiation correction, geometric correction, and image mosaic and clipping were conducted before data classification.

The spectral range of the aerial hyperspectral remote sensing image of Xiongan New Area (Matiwan Village) is 400—1000 nm, with 250 bands and a spatial resolution of 0.5 m. The image size is 3750×1580 pixels. The land cover types labeled here are 19, which are mainly cash crops.

The aerial hyperspectral remote sensing image of Matiwan Village in Xiongan New Area was classified using random forest classification. The first three principal components of the spectrum and its corresponding eight spatial texture features and vegetation indices, such as normalized difference water index and normalized difference vegetation index were utilized. The total classification accuracy is 97%, and the kappa coefficient is 0.98. In accordance with the confusion matrix, the confusion of *Robinia pseudoacacia*, pear tree, and *Acer* complex is serious. This condition causes the low classification accuracy of *Robinia pseudoacacia*.

An aerial hyperspectral remote sensing dataset of Xiongan New Area (Matiwan Village) with high spatial and spectral resolution was used in this study. The dataset was classified using random forest classification. The total classification accuracy is 97%. This finding shows that the dataset can provide good data support for hyperspectral classification research and can serve as reference for the design and demonstration of hyperspectral imaging spectrometer.

Key words: hyperspectral remote sensing, Xiongan New Area, aerial image, image classification, dataset

Supported by National Key Research and Development Program of China (No. 2017YFC1500900); National Natural Science Foundation of China (No.41830108)